



Документация



ROS

Платформа для конструирования
роботов на базе Robot Operating System

Рover «B5»

Платформа предназначена для
проектной деятельности школьников
и студентов. Работает на основе ROS!

- Микрокомпьютер Raspberry Pi
- Модульная электроника
- Индустриальный роутер WI-Fi / LTE
- Инерциальный датчик (IMU)
- Приводы с энкодерами
- Модифицируемая конструкция
- Открытое ПО на основе ROS
- Российская разработка и поддержка
- Рама удобная для крепления вашего оборудования
- Высокая проходимость и грузоподъемность

Документация: docs.voltbro.ru

Voltbro
Братья Вольт